

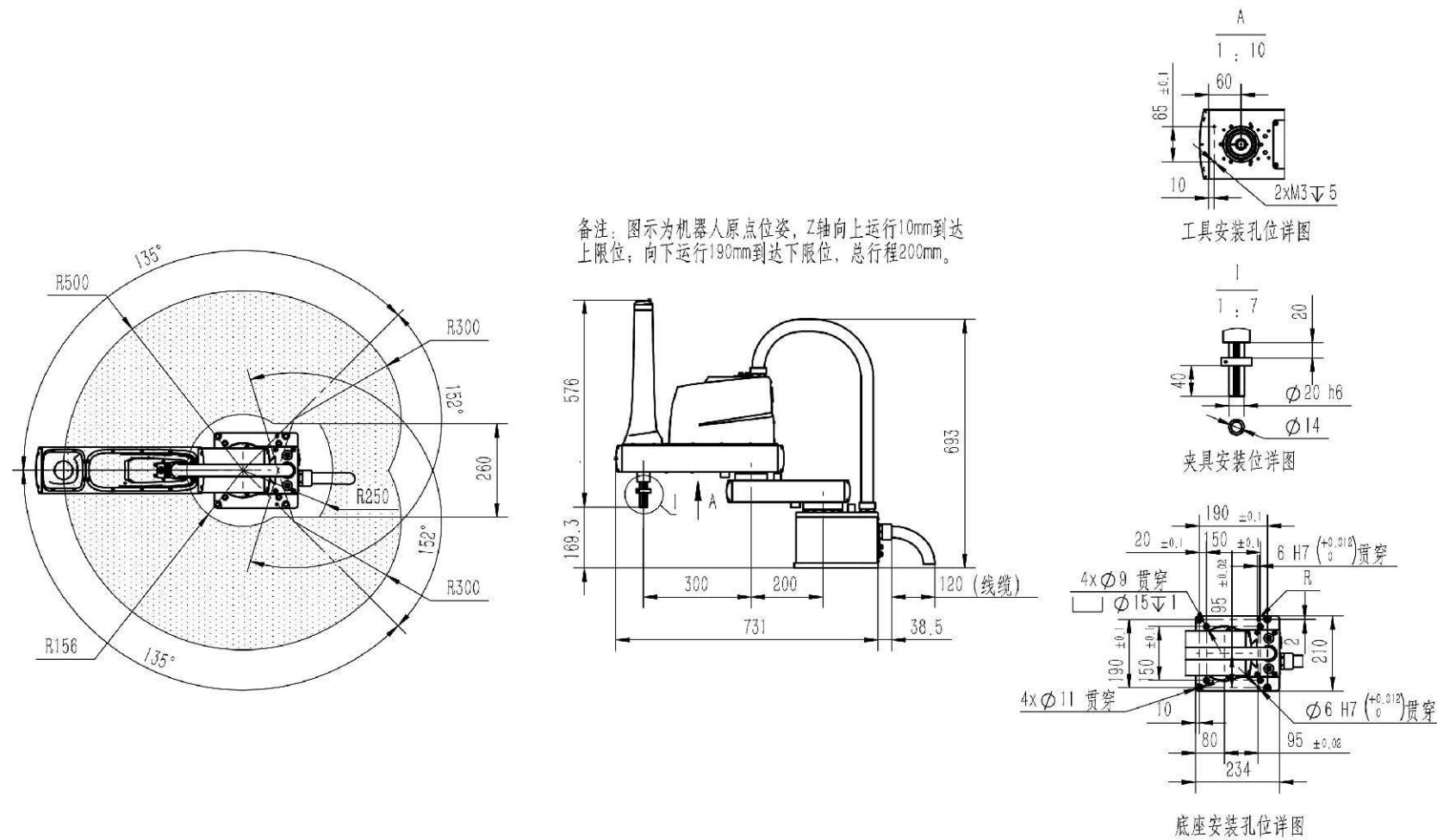
AR系列-四轴SCARA机器人
AR5520B

规格表

种类			水平多关节
轴 规格	J1轴	手臂长度	200mm
		旋转范围	±135°
	J2轴	手臂长度	300mm
		旋转范围	±152°
	J3轴	行程	200mm
	J4轴	旋转范围	±360°
电机功率		J1轴	750W
		J2轴	400W
		J3轴	200W
		J4轴	200W
最大运行速度	J1、J2轴合成		7690mm/s
	J3轴		1330mm/s
	J4轴		1800°/s
重复定位精度	J1、J2轴合成		±0.01mm
	J3轴		±0.01mm
	J4轴		±0.01°
J3轴最大下压力			240N
J4轴允许装载惯性力矩		额定	0.05kgm ²
		最大	0.2kgm ²
用户IO			26针DB头， 7路输出，6路输入
气管配置			3-Φ6mm
安装方式			台面安装
本体重量			24.7kg



AR5520B机器人运动空间，外形及安装尺寸（单位：mm）



■ 规格表

种类			水平多关节
轴规格	J1轴	手臂长度	300mm
		旋转范围	±135°
	J2轴	手臂长度	300mm
		旋转范围	±152°
	J3轴	行程	200mm
	J4轴	旋转范围	±360°
电机功率		J1轴	750W
		J2轴	400W
		J3轴	200W
		J4轴	200W
最大运行速度	J1、J2轴合成		8480mm/s
	J3轴		1330mm/s
	J4轴		1800°/s
重复定位精度	J1、J2轴合成		±0.01mm
	J3轴		±0.01mm
	J4轴		±0.01°
J3轴最大下压力			240N
J4轴允许装载惯性力矩		额定	0.05kgm ²
		最大	0.2kgm ²
用户IO			26针DB头，7路输出，6路输入
气管配置			3-Φ6mm
安装方式			台面安装
本体重量			25.5kg

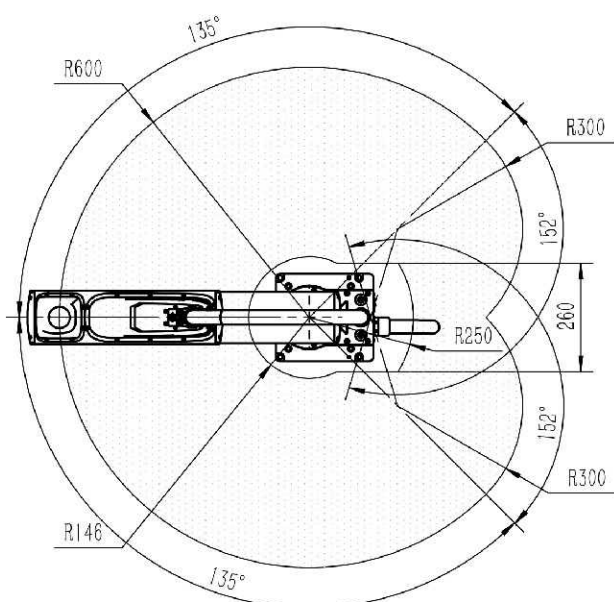


0.34s

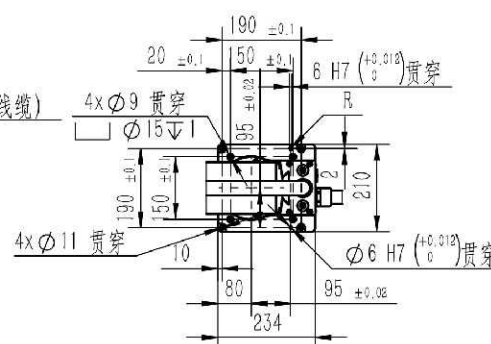
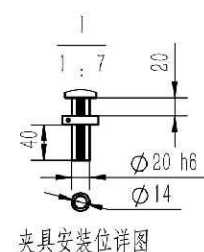
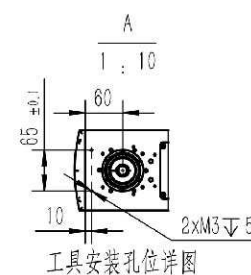
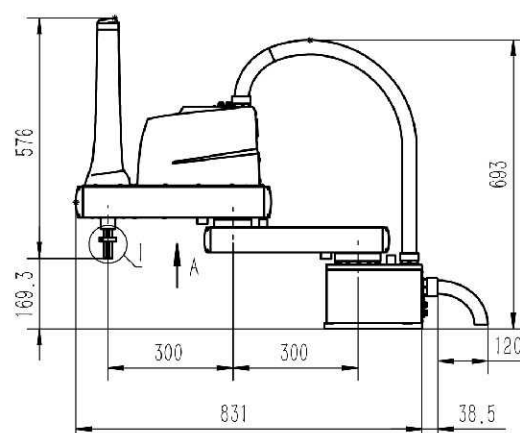
600

5_{kg}/10_{kg}

■ AR6520B机器人运动空间，外形及安装尺寸（单位：mm）



备注：图示为机器人原点位姿，Z轴向上运行10mm到达上限位；向下运行190mm到达下限位，总行程200mm。



底座安装孔位详图

■ 规格表

种类			水平多关节
轴规格	J1轴	手臂长度	400mm
		旋转范围	±135°
	J2轴	手臂长度	300mm
		旋转范围	±152°
	J3轴	行程	200mm
	J4轴	旋转范围	±360°
电机功率		J1轴	750W
		J2轴	400W
		J3轴	200W
		J4轴	200W
最大运行速度	J1、J2轴合成		7430mm/s
	J3轴		1330mm/s
	J4轴		1800°/s
重复定位精度	J1、J2轴合成		±0.01mm
	J3轴		±0.01mm
	J4轴		±0.01°
J3轴最大下压力			240N
J4轴允许装载惯性力矩		额定	0.05kgm ²
		最大	0.2kgm ²
用户IO			26针DB头， 7路输出，6路输入
气管配置			3-Φ6mm
安装方式			台面安装
本体重量			26.3kg

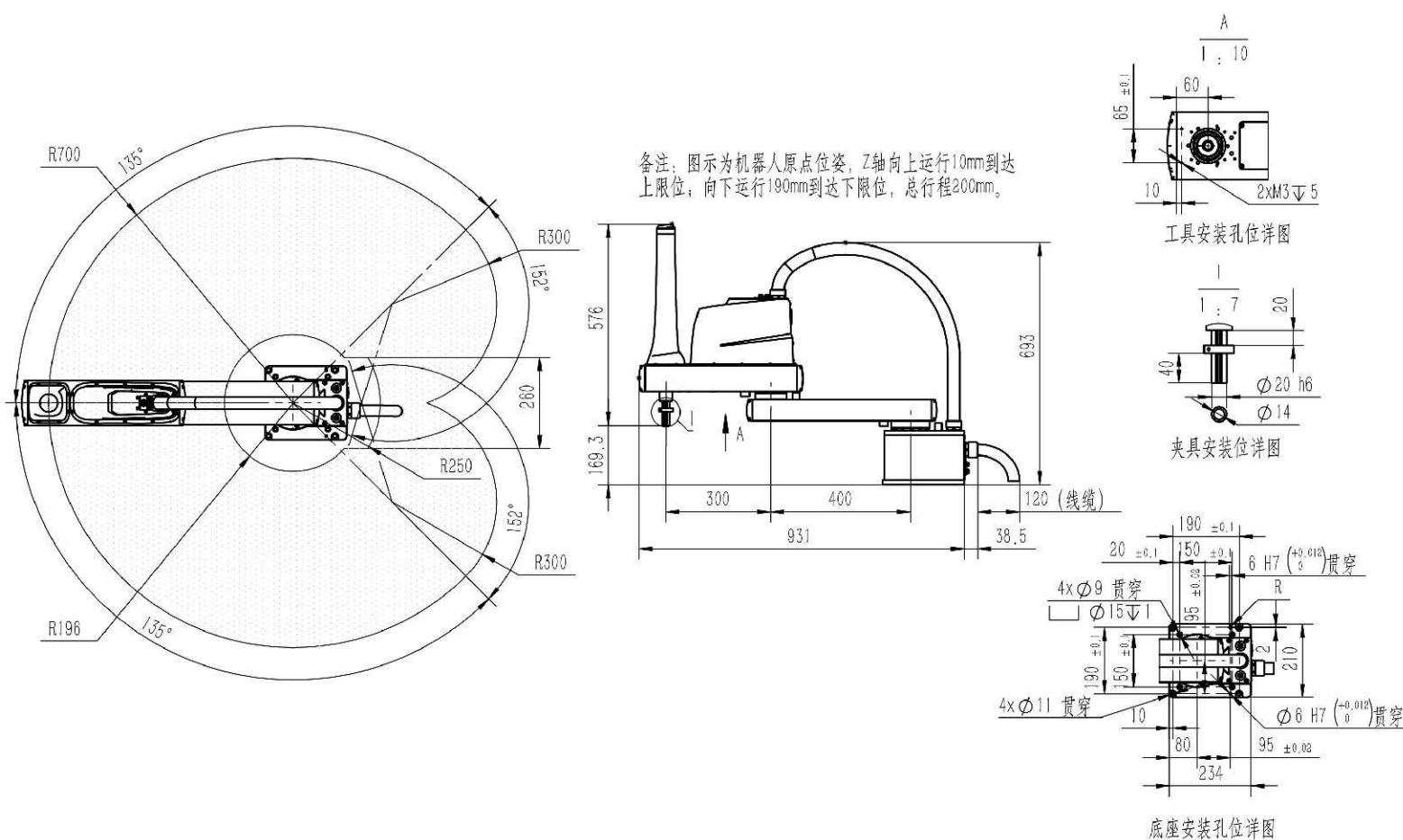


0.3s

700

5_{kg}/10_{kg}

■ AR7520B机器人运动空间，外形及安装尺寸（单位：mm）



AR系列-四轴SCARA机器人

AR8520B

规格表

种类			水平多关节
轴 规格	J1轴	手臂长度	400mm
		旋转范围	±135°
	J2轴	手臂长度	400mm
		旋转范围	±152°
	J3轴	行程	200mm
	J4轴	旋转范围	±360°
电机功率		J1轴	750W
		J2轴	400W
		J3轴	200W
		J4轴	200W
最大运行速度	J1、J2轴合成		7330mm/s
	J3轴		1330mm/s
	J4轴		1800°/s
重复定位精度	J1、J2轴合成		±0.01mm
	J3轴		±0.01mm
	J4轴		±0.01°
J3轴最大下压力			240N
J4轴允许装载惯性力矩		额定	0.05kgm ²
		最大	0.2kgm ²
用户IO			26针DB头， 7路输出， 6路输入
气管配置			3-Φ6mm
安装方式			台面安装
本体重量			27kg



标准循环时间

0.27s

臂长 (mm)

800

额定/最大负载

5kg/10 kg

适配控制系统

PC 示教器 或 QC410

AR8520B机器人运动空间，外形及安装尺寸（单位：mm）

